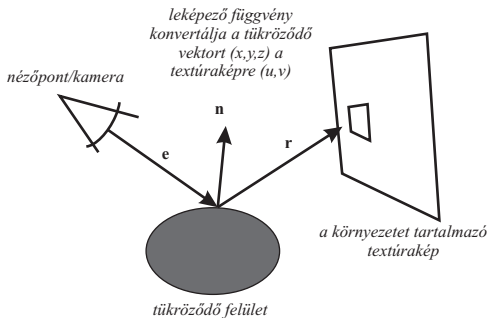


Realisztikus szintér

Környezet leképezés

- Hatékony módszer görbe felületeken való tükröződés megjelenítésére
 - Egy sugarat indít a nézőpontból a tükröződő objektum egy pontjába
 - Ez a sugár ezután a pontban lévő normálvektor alapján visszaverődik
 - Ahelyett, hogy megkeresnénk a legközelebbi felülettel való metszését a visszavert fényvektornak az irányát használja a környezetet tartalmazó kép indexének a meghatározására

- A kamera egy objektum felé néz
- Az \mathbf{r} visszavert fényvektorát az \mathbf{e} és \mathbf{n} vektorokból számítjuk ki
- A visszavert fényvektor eléri a környezetet tartalmazó textúraképet
- Az elérési információt a leképező függvény felhasználásával számítjuk ki, amely az (x, y, z) visszatükröződő vektort alakítja át (u, v) értékre



- A környezet leképezés feltételezi,
 - Az objektumok és fények, melyek a felületen tükröződnek, messze vannak
 - A tükröződő felület önmagát nem tükrözi
- A környezet leképezési algoritmus lépései a következők
 - 1.) A környezetet ábrázoló kétdimenziós kép előállítása és betöltése
 - 2.) A tükröződő objektum mindegyik pixelére az objektum felületén lévő pozíciókban kiszámítjuk a normál egységvektorokat
 - 3.) A visszavert fényvektornak a kiszámítása a nézőpontvektor (nézőpont iránya) és a normál egységvektorból
 - 4.) A visszavert fényvektor segítségével meghatározzuk a környezeti térkép egy indexét, ami a környezet színe az objektum adott pontjában
 - 5.) A környezeti térképből kinyert texel adatokat használjuk fel az aktuális pixel színezésére

- Mindegyik leképezett pixelre kiszámítjuk a visszavert fényvektort és (ρ, ϕ) gömbi koordinátákba transzformáljuk azokat
 - A $\phi \in [0, 2\pi]$ -t hosszúsági körnek nevezzük
 - $\rho \in [0, \pi]$ -t szélességi körnek nevezzük
- (ρ, ϕ) -t a következő összefüggések alapján számítjuk ki

$$\rho = \arccos(-r_z)$$

$$\phi = \arctan\left(\frac{r_y}{r_x}\right), \text{ ha } r_x \neq 0$$

- $\mathbf{r} = (r_x, r_y, r_z)$ a normalizált visszavert fényvektor

- A nézőponthoz tartozó visszavert fényvektort, hasonlóan számítjuk a fény tükröződési vektoréhoz

$$\mathbf{r} = \mathbf{e} - 2(\mathbf{n} \cdot \mathbf{e})\mathbf{n}$$

- \mathbf{e} a normalizált vektor a felület pozícióban
- \mathbf{n} az egység normálvektor az adott pozícióban

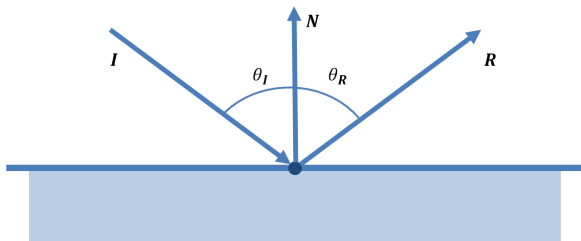
- A (ρ, ϕ) gömbi koordinátákat a $[0, 1)$ tartományra képezzük le
- (u, v) koordinátaként használjuk a környezet textúra eléréséhez, a tükröződő szín előállítására
- A tükröződési vektort transzformáljuk gömbi koordinátákba
 - A környezetet tartalmazó textúrakép egy „kiterített” gömb képe
- A textúra befed egy gömböt, ami körbeveszi a tükröződési pontot
- Ezt a leképező függvényt néha szélességi-hosszúsági leképezésnek is hívják
 - v a szélességi körökkel, u pedig a hosszúsági körökkel egyezik meg

- Hátrányok
 - $\phi = 0$ -ban van egy határ
 - A térkép összefut a sarkoknál
- A környezet leképezésben használt képnek egyeznie kell a szegélyeknél a függőleges élek mentén
- El kell kerülni a torzítási problémákat a felső és alsó élek környezetében
- Használhatjuk az indexek kiszámítására a vertexekben és ezután interpolálhatjuk ezeket a koordinátákat
- Hiba fordul elő abban az esetben is, amikor egy háromszög vertexei olyan indexekkel rendelkeznek a környezeti térképen, melyek a sarkokon mennek keresztül

- A kamerát egy kocka középpontjában helyezzük el és levetítjük a környezetet a kocka oldalaira
- A környezeti térképet bármely renderelővel könnyen elő lehet állítani valós-időben
- A visszavert fényvektornak az iránya meghatározza, hogy a kocka melyik oldalát használjuk
 - A visszavert fényvektor abszolút értékben legnagyobb komponense meghatározza, hogy milyen kapcsolatban van az oldallal
 - Például a $(-3.2, 5.1, -8.4)$ a $-Z$ oldalt jelöli ki
 - A maradék két komponenst a legnagyobb komponens abszolút értékével elosztva, majd a $[0, 1]$ intervallumra leképezve kapjuk meg a textúra-koordinátákat a kiválasztott lapon

- Tükrözött vektorok kiszámítása
 - Beeső sugár I
 - Tükrözött sugár R
 - Felületi normál N
 - Tökéletes tükröződésnél $\theta_I = \theta_R$
 - $R = I - 2N(N \cdot I)$

```
float3 reflect (float3 I, float3 N)
{
    return I - 2.0 * N *dot(N, I);
}
```



- Konvex vagy majdnem konvex objektumok esetén működik jól
- Csak az iránytól függ nem pedig a pozíciótól
 - Sík tükröződő felületek esetén nem jól viselkedik
 - Legjobban a görbefelületeken alkalmazható

Cg - Vertex program

```
void C7E1v_reflection(float4 position : POSITION,
                    float2 texCoord : TEXCOORD0,
                    float3 normal : NORMAL,
                    out float4 oPosition : POSITION,
                    out float2 oTexCoord : TEXCOORD0,
                    out float3 R : TEXCOORD1,
                    uniform float3 eyePositionW,
                    uniform float4x4 modelViewProj,
                    uniform float4x4 modelToWorld)
{
    oPosition = mul(modelViewProj, position);
    oTexCoord = texCoord;
    // A világtérben való pozíció és normálvektor kiszámítása
    float3 positionW = mul(modelToWorld, position).xyz;
    float3 N = mul((float3x3)modelToWorld, normal);
    N = normalize(N);
    // A beeső és tükröződő vektorok kiszámítása
    float3 I = positionW - eyePositionW;
    R = reflect(I, N);
}
```

Cg - Fragmens program

```
void C7E2f_reflection(float2 texCoord : TEXCOORD0,
                    float3 R          : TEXCOORD1,

                    out float4 color : COLOR,

                    uniform float reflectivity ,
                    uniform sampler2D decalMap ,
                    uniform samplerCUBE environmentMap)
{
    // A tükröződő környezeti szín meghatározása
    float4 reflectedColor = texCUBE(environmentMap, R);

    // A matrica textúra szín meghatározása
    float4 decalColor = tex2D(decalMap, texCoord);

    color = lerp(decalColor, reflectedColor, reflectivity);
}
```

- A tükröződő vektor kiszámításához használhatnánk fragmens programot
 - Jobb képminőség érhető el
 - Szelkuláris megvilágításnál a tükröződési vektor nem-lineáris módon változik fragmensről-fragmensre
 - A lineárisan interpolált vertexenkénti tükröződési értékek nem megfelelőek
 - Az objektum körvonalánál artifaktumok jelennek meg
- Nem biztos, hogy észrevehető a különbség

- A textúraképet egy tökéletesen tükröződő gömbön megjelenő környezet ortogonális nézetéből állítjuk elő
 - A textúrát gömbtérképnek nevezzük
- Előállítás
 - Egy csillogó gömbről készítünk fényképet
 - Ezt az kör alakú eredmény gömbtérképet néha fényvizsgálatnak is hívják
 - A gömbtérképet szintetikus színtér esetén való előállítás
 - Sugárkövetéssel
 - A cube map környezeti térképnél használt képek gömbre való vetítésével

- A gömbtérképnek van egy bázisa
- A képet egy \mathbf{f} tengely mentén nézzük a világtérben \mathbf{u} felfele mutató vektorral és feltesszük, hogy a \mathbf{h} vektor vízszintesen jobbra mutat (mindegyik vektor normalizált)
- Ez egy bázis mátrixot ad

$$\begin{pmatrix} h_x & h_y & h_z & 0 \\ u_x & u_y & u_z & 0 \\ f_x & f_y & f_z & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- A gömbtérkép egy elemének eléréséhez
 - Az \mathbf{n} felületi normált és a szem pozíciójából a vertexbe menő \mathbf{e} vektort transzformáljuk
 - Ez az \mathbf{n}' és \mathbf{e}' vektorokat állítja elő a gömbtérkép terében
- A visszavert fényvektort a következőképpen állítjuk elő

$$\mathbf{r} = \mathbf{e}' - 2(\mathbf{n}' \cdot \mathbf{e}')\mathbf{n}'$$

- Ahol az \mathbf{r} eredmény vektor a gömbtérkép terében van

- A tükröződő gömb a teljes környezetet mutatja meg, ami a gömb előtt található
 - Ez mindegyik visszavert irányt leképezi a gömb kétdimenziós képének egy pontjára
- Ha meg akarjuk határozni a tükröződési irányt a gömbtérkép egy adott pontjában
 - Szükségünk van a gömb pontjában a felületi normálvektorra

- Fordítsuk meg az eljárást és vegyük a gömbön a pozíciót
 - Vezessük le a felületi normált a gömbön, ami az (u, v) paramétereket határozza meg a textúra adatok eléréséhez
- A gömb normálvektora (r_x, r_y, r_z) a visszavert fényvektor és a szem iránya $(0, 0, 1)$ között fél úton található
 - Az \mathbf{n} normálvektor egyszerűen felírható a szem és a visszavert fényvektor összegeként, amelyet ezután normalizálunk

$$m = \sqrt{r_x^2 + r_y^2 + (r_z + 1)^2},$$

$$\mathbf{n} = \left(\frac{r_x}{m}, \frac{r_y}{m}, \frac{r_z + 1}{m} \right)$$

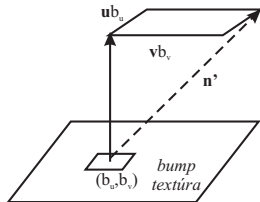
- Hátrány
 - A gömbtérképen két pont közötti mozgás nem lineáris
 - A gömbtérkép csak egyetlen nézőpont irányán érvényes
 - Ha változik a nézőpont iránya, akkor a leképezést újra végre kell hajtani
 - Mivel a gömbtérkép nem tartalmazza a teljes környezetet
 - Előfordulhat, hogy képkockáról-képkockára ki kell számolni a környezeti leképezés textúra-koordinátáit az új nézőpont irányára az alkalmazás szakaszban
 - Amennyiben a nézőpont iránya változik, akkor érdekesebb nézőpont független környezeti leképezést használni

Felületi egyenetlenség leképezés - Bump mapping

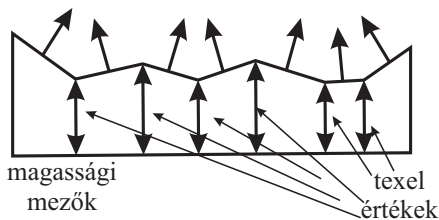
- A felületek megjelenését teszi egyenetlenné
 - Olyan tulajdonságot szimulálhat, amit ellenkező esetben sok poligon felhasználásával lehet csak modellezni
- Az alap ötlet az, hogy a textúra nem a szín komponenst változtatja meg a megvilágítási egyenletben, hanem a felületi normálvektorokat módosítja
 - A normálvektorokat egy textúrában tárolunk el
- A felületi geometria normálja változatlan marad
 - A megvilágítási egyenletben használt normálvektorokat változtatjuk meg pixelenként

Felületi egyenetlenség leképezés - Bump mapping

- Az egyik felületi egyenetlenség textúrázási technika esetén b_u és b_v előjeles értékeket tárolnak el egy textúrában
- Ez a két érték a normál változásának a mennyiségét tárolja u és v tengelyek mentén
- Ezeket a textúra értékeket használjuk a normálisra merőleges két vektor skálázására
 - A textúra értékek általában bilineárisan interpoláltak
- A két b_u és b_v adja meg, hogy a felület milyen irányba néz a pontban



- Magassági mezőket használunk a felületi normálvektorok irányainak a módosítására
- A szomszédos oszlopok különbsége adja meg az u , valamint a szomszédos sorok különbsége a v meredekségét



- Meggyőző és olcsó módja a geometriai részletesség látszatának növelésére
- Hátrány
 - Az objektumok körvonalai körül azonban a hatás eltűnik
 - A felületi egyenetlenség alkalmazásakor az egyenetlenségek nem vetnek árnyékot a saját felületükön

- Léteznek fejlettebb valós idejű renderelő módszerek, melyek használatával önárnyalási hatást is el lehet érni
 - Statikus színterek esetén a megvilágítást előre is ki lehet/kell számítani
 - Ha egy felületen nincs spekuláris megvilágítás és a fények nem mozognak a felülethez viszonyítva
 - A felületi egyenetlenséghez tartozó árnyalást ki lehet számítani egyszer és az eredményt egy szín textúraként használjuk az adott felületen
 - Ha a felület, fény és kamera mindegyike rögzítve vannak egymáshoz
 - A fényes, egyenetlen felületet elegendő egyszer előállítani

Cg - Vertex program

```
void C8E1v_bumpWall(float4 position : POSITION,
                   float2 texCoord : TEXCOORD0,

                   out float4 oPosition      : POSITION,
                   out float2 oTexCoord     : TEXCOORD0,
                   out float3 lightDirection : TEXCOORD1,

                   uniform float3  lightPosition, // Objektumtér
                   uniform float4x4 modelViewProj)
{
    oPosition = mul(modelViewProj, position);
    oTexCoord = texCoord;
    // Különbség vektorok az objektumtér
    // megvilágítási irányhoz
    lightDirection = lightPosition - position.xyz;
}
```

Cg - Fragmens program

```
float3 expand(float3 v)
{
    return (v-0.5)*2; // Kiterjesztése a vektornak
}

void C8E2f_bumpSurf(float2 normalMapTexCoord : TEXCOORD0,
                   float3 lightDir          : TEXCOORD1,

                   out float4 color : COLOR,

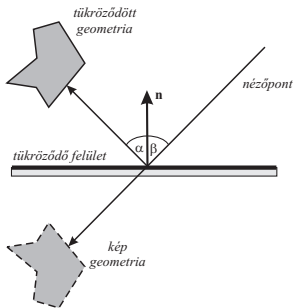
                   uniform sampler2D normalMap,
                   uniform samplerCUBE normalizeCube)
{
    // Normalizes light vector with normalization cube map
    float3 lightTex = texCUBE(normalizeCube, lightDir).xyz;
    float3 light = expand(lightTex);

    // A normál map textúra mintavételezése és kiterjesztése
    float3 normalTex = tex2D(normalMap, normalMapTexCoord).xyz;
    float3 normal = expand(normalTex);

    // Diffúz megvilágítás
    color = dot(normal, light);
}
```

Tükröződések

- Sík tükröződést könnyebb megvalósítani és végrehajtani, mint egy általános tükröződést
- Ideális tükröződő felületre érvényes a *tükröződési törvény*, amely szerint a beesési szög megegyezik a visszavert fény kilépési szögével
- Ennek a törvénynek köszönhetően az objektum tükrözött képe egyszerűen maga a tükrözött objektum



- A visszatükrözött sugár követése helyett a beeső fényt követhetjük a tükröződő felületen
 - Egy tükröződést előállíthatunk egy objektum másolatának a transzformálásával a tükröződő pozícióba
 - A pozíció és az irány figyelembevételével a fényforrásokat is tükrözni kell
- Ha feltesszük, hogy a tükröződő felület \mathbf{n} normálvektora $(0, 1, 0)$ és ez az origón megy keresztül
 - A mátrix, ami erre a síkra tükröz egy egyszerű tükröző $\mathbf{S}(1, -1, 1)$ skálázó mátrix

- Általános esetben az \mathbf{M} tükröződési mátrix
 - \mathbf{n} normálvektor
 - A tükröződő felület \mathbf{p} pontja

$$\mathbf{F} = \mathbf{R}(\mathbf{n}, (0, 1, 0))\mathbf{T}(-\mathbf{p})$$

- A síkot eltoljuk a $\mathbf{T}(-\mathbf{p})$ transzformációval úgy, hogy az origón keresztül menjen
- A tükröződő felület \mathbf{n} normálvektorát forgatjuk, hogy párhuzamos legyen az $(0, 1, 0)$ y -tengellyel
 - A forgatást az $\mathbf{R}(\mathbf{n}, (0, 1, 0))$ felhasználásával hajtjuk végre
- A tükröződő felület ezek után az $y = 0$ síkhoz lesz igazítva

$$\mathbf{M} = \mathbf{F}^{-1}\mathbf{S}(1, -1, 1)\mathbf{F}$$

- A mátrixot újra kell számolni, ha a pozíció vagy a tükröződő felület irányítottsága megváltozik

- Először a megjelenítendő színtér M -mel transzformált tükröződő objektumait
- A színtér többi részét rajzoljuk ki a tükröződő felülettel együtt
- A tükröződő felületnek részlegesen átlátszónak kell lenni
 - Azért, hogy a tükröződés látható legyen
- Amennyiben éles szögben nézünk rá az adott színtérre, akkor a tükröződő geometria láthatóvá válhat
 - A „kilógó ” rész eldobásával ez a probléma megoldható
 - A legalkalmasabb ennek a problémának a megoldására a *stencil puffer* használata

OpenGL példa

```
// A szín és mélység puffer frissítésének letiltása  
glDisable(GL_DEPTH_TEST);  
glColorMask(GL_FALSE, GL_FALSE, GL_FALSE, GL_FALSE);  
  
// A stencil műveletek beállítása  
glEnable(GL_STENCIL_TEST);  
glStencilOp(GL_REPLACE, GL_REPLACE, GL_REPLACE);  
glStencilFunc(GL_ALWAYS, 1, 0xffffffff);  
  
// Puffer 1-esekkel való feltöltése ott ahol a padló van.  
drawFloor();  
  
// Újra engedélyezése a szín és mélység puffernek.  
glColorMask(GL_TRUE, GL_TRUE, GL_TRUE, GL_TRUE);  
glEnable(GL_DEPTH_TEST);
```

OpenGL példa

```
// Csak oda rajzolunk , ahol 1-esek vannak  
glStencilFunc(GL_EQUAL, 1, 0xffffffff);  
  
// Az 1-esek maradnak a pufferben .  
glStencilOp(GL_KEEP, GL_KEEP, GL_KEEP);  
  
// A tükrözött dinó kirajzolása , ahol 1-esek vannak .  
glPushMatrix();  
glScalef(1.0, -1.0, 1.0);  
setLightSourcePositions();  
drawNinja();  
glPopMatrix();  
glDisable(GL_STENCIL_TEST);
```

OpenGL példa

```
// Összemosott padló és az aktuális objektum kirajzolása  
  
glEnable(GL_BLEND);  
glBlendFunc(GL_SRC_ALPHA, GL_ONE_MINUS_SRC_ALPHA);  
glColor4f(0.7, 0.0, 0.0, 0.40);  
drawFloor();  
glDisable(GL_BLEND);  
drawNinja();
```

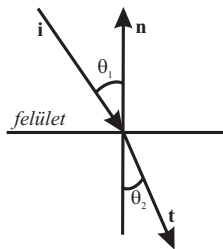
- Egy másik probléma a hátsólap-eldobás miatt fordul elő
- Amennyiben a hátsólap-eldobás be van kapcsolva és egy objektumot skálázunk a tükröződési mátrixszal
 - A hátsólap-eldobás helyett az előlapok lesznek eldobva
- A megoldás az, hogy a hátsólap-eldobásból az előlap-eldobásra váltunk

- Snell törvénye

- A beérkező és kilépő vektorok kapcsolatát állapítja meg
- Az egyik közegből (mint például levegő) a másikba (például a víz) lép a fény

$$n_1 \sin(\theta_1) = n_2 \sin(\theta_2)$$

- n_k az adott közeg törésmutatója
- θ_k ($k \in \{1, 2\}$) a felületi normálishoz viszonyított szög



$$\mathbf{t} = r\mathbf{i} + (w - k)\mathbf{n}$$

$$r = n_1/n_2,$$

$$w = -(\mathbf{i} \cdot \mathbf{n})r,$$

$$k = \sqrt{1 + (w - r)(w + r)}$$

- A kiértékelés eléggé költséges
- A fénytörés mértéke a horizont környékén csökken
 - Kis bejövő szögek esetén a következő közelítést használhatjuk

$$\mathbf{t} = -c\mathbf{n} + \mathbf{i}$$

- c víz szimulálása esetén 1.0 körül van
- Ebben az esetben \mathbf{t} vektort normalizálni kell

Cg példa - Vertex program

```
float3 refract (float3 I, float3 N, float etaRatio)
{
    float cosI = dot(-I, N);
    float cosT2 = 1.0f - etaRatio * etaRatio *
        (1.0f - cosI * cosI);
    float3 T = etaRatio * I +
        ((etaRatio * cosI - sqrt(abs(cosT2))) * N);
    return T * (float3)(cosT2 > 0);
}
```

Cg példa - Vertex program

```
void C7E3v_refraction(float4 position : POSITION,
                    float2 texCoord : TEXCOORD0,
                    float3 normal : NORMAL,
                    out float4 oPosition : POSITION,
                    out float2 oTexCoord : TEXCOORD0,
                    out float3 T : TEXCOORD1,
                    uniform float etaRatio,
                    uniform float3 eyePositionW,
                    uniform float4x4 modelViewProj,
                    uniform float4x4 modelToWorld)
{
    oPosition = mul(modelViewProj, position);
    oTexCoord = texCoord;

    // A pozíció és a normál kiszámítása a világtérben
    float3 positionW = mul(modelToWorld, position).xyz;
    float3 N = mul((float3x3)modelToWorld, normal);
    N = normalize(N);

    // A beeső és a kilépő vektorok kiszámítása
    float3 I = normalize(positionW - eyePositionW);
    T = refract(I, N, etaRatio);
}
```

Cg példa - Fragmens program

```
void C7E4f_refraction(float2 texCoord : TEXCOORD0,
                    float3 T          : TEXCOORD1,
                    out float4 color : COLOR,
                    uniform float      transmittance ,
                    uniform sampler2D  decalMap ,
                    uniform samplerCUBE environmentMap)
{
    // Textúra szín betöltése
    float4 decalColor = tex2D(decalMap, texCoord);

    // A fénytörés által meghatározott szín
    float4 refractedColor = texCUBE(environmentMap, T);

    //A végső szín kiszámítása
    color = lerp(decalColor, refractedColor, transmittance);
}
```

- A Fresnel egyenletek azt írják le,
 - Mennyi fény verődik vissza és mennyi fény „törik” meg
- Alacsony szög esetén nagy a tükröződés és nincs/alig van fénytörés
 - Nem lehet látni mi van a víz alatt
- Realisztikusabb lesz az előállított kép
- A Fresnel egyenletek bonyolultak
- Empirikus közelítés
 - $reflectionCoefficient = \max(0, \min(1, bias + scale \times (0 + I \cdot N)^{power}))$

- A fénytörés egyszerűsítve volt
 - Függ a felszín normál vektorától
 - Függ a beesési szögtől
 - Függ a fénytörési hányadostól
- Fénytörés mértéke függ még a bejövő fény hullámhosszától
 - Például a vörös fény jobban elhajlik, mint a kék
 - Szimulálhatjuk, hogy mi történik a komponensekkel
 - Az adott komponensek sugaraihoz tartozó környezeti térkép értékét kell kikeresni
 - A fénytörési hányadosokat külön adjuk meg a vörös, zöld és kék komponensekre

Cg példa - Vertex program

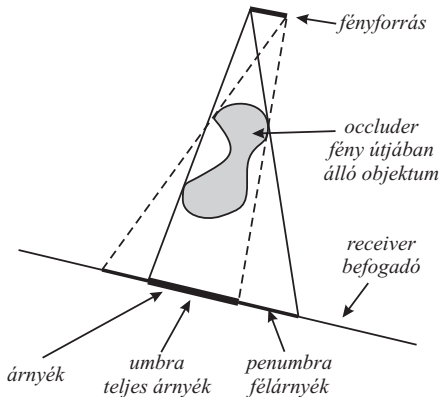
```
void C7E5v_dispersion(float4 position : POSITION,
                    float3 normal : NORMAL,
                    out float4 oPosition : POSITION,
                    out float reflectionFactor : COLOR,
                    out float3 R : TEXCOORD0,
                    out float3 TRed : TEXCOORD1,
                    out float3 TGreen : TEXCOORD2,
                    out float3 TBlue : TEXCOORD3,
                    uniform float fresnelBias ,
                    uniform float fresnelScale ,
                    uniform float fresnelPower ,
                    uniform float3 etaRatio ,
                    uniform float3 eyePositionW ,
                    uniform float4x4 modelViewProj ,
                    uniform float4x4 modelToWorld) {
    oPosition = mul(modelViewProj, position);
    // A pozíció és a normál kiszámítása a világtérben
    float3 positionW = mul(modelToWorld, position).xyz;
    float3 N = mul((float3x3)modelToWorld, normal); N = normalize(N);
    // A beeső, a visszavert és a kilépő vektorok kiszámítása
    float3 I = positionW - eyePositionW;
    R = reflect(I, N); I = normalize(I);
    TRed = refract(I, N, etaRatio.x);
    TGreen = refract(I, N, etaRatio.y);
    TBlue = refract(I, N, etaRatio.z);
    // A tükröződési faktor kiszámítása
    reflectionFactor = fresnelBias + fresnelScale * pow(1 + dot(I, N),
        fresnelPower ); }
```

Cg példa - Fragmens program

```
void C7E6f_dispersion(float reflectionFactor : COLOR,
                    float3 R                : TEXCOORD0,
                    float3 TRed             : TEXCOORD1,
                    float3 TGreen          : TEXCOORD2,
                    float3 TBlue           : TEXCOORD3,
                    out float4 color : COLOR,
                    uniform samplerCUBE environmentMap0 ,
                    uniform samplerCUBE environmentMap1 ,
                    uniform samplerCUBE environmentMap2 ,
                    uniform samplerCUBE environmentMap3)
{
    // A tükröződött szín betöltése
    float4 reflectedColor = texCUBE(environmentMap0 , R);
    // A fénytörés színének kiszámítása
    float4 refractedColor;
    refractedColor.x = texCUBE(environmentMap1 , TRed).x;
    refractedColor.y = texCUBE(environmentMap2 , TGreen).y;
    refractedColor.z = texCUBE(environmentMap3 , TBlue).z;
    refractedColor.w = 1;
    // A végső szín meghatározása
    color = lerp(refractedColor ,
                reflectedColor ,
                reflectionFactor);
}
```

Árnyék síkfelületen

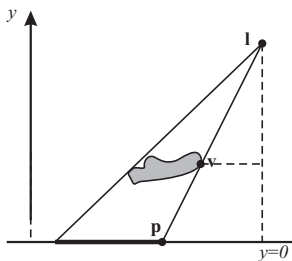
- Az árnyékok fontos elemei a valóság-hű képek előállításánál
 - A felhasználónak adnak némi információt az objektumok elhelyezéséről



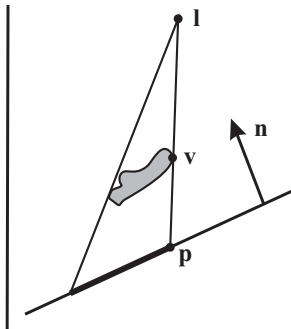
Árnyék síkfelületen

Vetített árnyék

- Egy egyszerű esete az árnyalásnak
 - Az objektumok árnyékai egy sík felületen jelennek meg
- Egy mátrixot hozunk létre
 - Az objektum vertexeit vetíti le egy síkra
 - Az árnyék előállításakor a háromdimenziós objektumot kétszer jelenítjük meg



$y = 0$ síkra vetett árnyék.



$\pi : \mathbf{n} \cdot \mathbf{x} + d = 0$ síkra vetett árnyék.

- Az x koordináták vetítésével kezdjük a levezetést
 - Hasonló háromszögek alapján a következő egyenlőségeket írhatjuk fel

$$\bullet \frac{p_x - l_x}{v_x - l_x} = \frac{l_y}{l_y - v_y} \iff p_x = \frac{l_y v_x - l_x v_y}{l_y - v_y}$$

- A z koordinátát hasonlóan kapjuk
 - $p_z = (l_y v_z - l_z v_y) / (l_y - v_y)$
- y koordináta 0-val egyenlő
- \mathbf{M} projekciós mátrixot a következőképpen írhatjuk fel

$$\mathbf{M} = \begin{pmatrix} l_y & -l_x & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -l_z & l_y & 0 \\ 0 & -1 & 0 & l_y \end{pmatrix}$$

- Általános esetben a sík egyenlete, amelyikre az árnyék vetődni fog
 - $\pi : \mathbf{n} \cdot \mathbf{x} + d = 0$
 - \mathbf{v} pontot vetíti le \mathbf{p} pontba

$$\mathbf{p} = \mathbf{l} - \frac{d + \mathbf{n} \cdot \mathbf{l}}{\mathbf{n} \cdot (\mathbf{v} - \mathbf{l})}(\mathbf{v} - \mathbf{l})$$

- Mátrix alakba felírva

$$\mathbf{M} = \begin{pmatrix} \mathbf{n} \cdot \mathbf{l} + d - l_x n_x & -l_x n_y & -l_x n_z & -l_x d \\ -l_y n_x & \mathbf{n} \cdot \mathbf{l} + d - l_y n_y & -l_y n_z & -l_y d \\ -l_z n_x & -l_z n_y & \mathbf{n} \cdot \mathbf{l} + d - l_z n_z & -l_z d \\ -n_x & -n_y & -n_z & \mathbf{n} \cdot \mathbf{l} \end{pmatrix}$$

- Az általános mátrixba behelyettesítve
 - Az $y = 0$ síkhoz tartozó speciális értékeket
 - $\mathbf{n} = (0, 1, 0)^T$
 - $d = 0$
 - A speciális \mathbf{M} mátrixot kapjuk
- Az árnyék előállításához egyszerűen ezt a mátrixot kell alkalmaznunk az objektumokra
 - A π síkra vetnek árnyékot
- Sötét színnel és megvilágítás nélkül kell megjeleníteni a vetületeket
 - A fény útjában álló objektumot kétszer rendereljük
 - Először a vetített poligonokat árnyékként
 - Másodszor pedig az eredeti objektumként

- Szükség van egy olyan módszerre, amely megakadályozza azt, hogy a vetített poligonokat a befogadó felület mögött állítsuk elő
 - A talajt rajzoljuk ki először
 - Aztán a vetített poligonokat kikapcsolt Z-puffer ellenőrzéssel
 - Azután az összes többi geometriát
- A vetített árnyék a síkon kívül is megjelenhet
 - A megoldása is hasonló az ott alkalmazott módszerrel, el kell távolítani a kilógó részt

OpenGL példa

```
void RenderScene(void)
{
    // A szín puffer és a mélység puffer törlése
    glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT | GL_DEPTH_BUFFER_BIT);

    // A sík felület (talaj) kirajzolása
    DrawGround();

    glPushMatrix();

    // A jet kirajzolása az új pozícióban
    // a fényforrás megfelelő pozícióba helyezése
    glEnable(GL_LIGHTING);
    glLightfv(GL_LIGHT0, GL_POSITION, lightPos);
    glRotatef(xRot, 1.0f, 0.0f, 0.0f);
    glRotatef(yRot, 0.0f, 1.0f, 0.0f);

    DrawJet(FALSE);

    glPopMatrix();
}
```

OpenGL példa

```
void RenderScene(void)
{
...

    // Az árnyék rajzolása a talajon
    // A mélység ellenőrzés és a fény számítások tiltása
    glDisable(GL_DEPTH_TEST);
    glDisable(GL_LIGHTING);
    glPushMatrix();

    // Az árnyék vetítési mátrixszal való szorzás
    glMultMatrixf((GLfloat *)shadowMat);

    // Az árnyék beforgatása
    glRotatef(xRot, 1.0f, 0.0f, 0.0f);
    glRotatef(yRot, 0.0f, 1.0f, 0.0f);

    // Árnyék rajzolása
    DrawJet(TRUE);

    glPopMatrix();
}
```


OpenGL példa

```
void RenderScene(void)  
{  
...  
  
    // A fényforrás kirajzolása  
    glPushMatrix();  
    glTranslatef(lightPos[0], lightPos[1], lightPos[2]);  
    glColor3ub(255,255,0);  
    glutSolidSphere(5.0f,10,10);  
    glPopMatrix();  
  
    // A mélység teszt engedélyezése  
    glEnable(GL_DEPTH_TEST);  
  
    // Az eredmény megjelenítése  
    glutSwapBuffers();  
}
```

- Hátrány
 - Csak sík felületek esetén működik
 - Az árnyékot mindegyik képkocka esetén elő kell állítani
 - Még akkor is, ha az árnyék nem változik
- Egy jól működő módszer az, amikor az árnyékot egy textúrában állítjuk elő
 - Egy textúrázott téglalapként jelenítünk meg
 - Csak akkor kell újra kiszámítani, ha az árnyék megváltozik
 - A fényforrás vagy a fény útjában álló objektum vagy a befogadó felület mozog

Összefoglalás

- Környezeti leképezés
 - Blinn és Newell módszere
 - Cube map környezet leképezés
 - Sphere map környezet leképezés
- Felületi egyenetlenség
- Tükröződések
 - Sík tükröződés
 - Fénytörés
 - Snell törvénye
 - Fresnel hatás
 - Kromatikus szóródás
- Árnyék sík felületen
 - Vetített árnyék